

Plano e Relatório Semestral de Atividades Docentes: 2015/2

Dados Cadastrais	
Campus:	Araranguá
Nome:	Werther Alexandre De Oliveira Serralheiro
Regime de trabalho:	40 horas DE
Efetivo:	Sim
Afastamento:	Capacitação - Doutorado
Tipo de Afastamento:	Afastamento total
Área principal de atuação:	ELETROELETRÔNICA
Titulação:	Mestre

RESUMO - CH TOTAL: 40			
Atividade	CH	Atividade	CH
1. Atividades de Ensino	0	4. Gestão e Representação	0
2. Atividades de Pesquisa	0	5. Atividades de Capacitação	40
3. Atividades de Extensão	0		

1. Atividades de ensino
1.1 Aulas (não informado)
Resumo das atividades: 1.1 Aulas
Nada consta.

1.2 Atividades de organização de ensino	
Atividade	CH
Atividades de organização de ensino	0
Subtotal: 0.00	

Resumo das atividades: 1.2 Atividades de organização de ensino
Nada consta.

1.3 Atividades apoio ao ensino (não informado)
Resumo das atividades: 1.3 Atividades de apoio ao ensino
Nada consta.

2. Atividades de Pesquisa (não informado)
Resumo das atividades: 2. Atividades de Pesquisa
Nada consta.

3. Atividades de Extensão (não informado)
Resumo das atividades: 3. Atividades de Extensão
Nada consta.

4. Atividades de Gestão e Representação
4.1 Gestão (não informado)
Resumo das atividades: 4.1 Gestão
Nada consta.

4.2 Designação (não informado)

Resumo das atividades: 4.2 Designação

Nada consta.

4.3 Representação (não informado)

Resumo das atividades: 4.3 Representação

Nada consta.

5. Capacitação

Título	Portaria	Tema	CH
Doutorado	nº 2428 de 21/10/2014	Doutorado em Engenharia Mecânica - Área de Controle e Automação Mecânica	40

Subtotal: 40.00

Resumo das atividades: 5. Capacitação

Durante o segundo semestre de 2015 minhas atividades se concentraram no realinhamento para a solução de meu problema de pesquisa. Conforme orientado pelos membros da banca avaliadora do Exame de Qualificação, realizei estudo em Otimização Convexa pelo livro e por aulas gravadas do Prof. Stephen Boyd (<http://stanford.edu/~boyd/>), e leitura de papers relacionados com a área. Realizei algumas formulações do problema de otimização durante o segundo semestre de 2015, porém só obtive resultados satisfatórios no mês de dezembro.

Estive nas instalações da USP para orientação presencial com meu orientador entre os dias 24 e 27 de agosto.

No decorrer do semestre estive locado em Araranguá, mantendo relações com os pesquisadores do Campus do IFSC e da UFSC de Araranguá, tão bem como orientando educandos do Curso Técnico em Eletromecânica do nosso Campus em projeto aprovado no Edital CNPq-SETEC/MEC 17-2014 intitulado Nucleação de equipes de Robótica Móvel no IFSC - Araranguá (Processo: 467927/2014-6), com profundo alinhamento com meu projeto de Doutorado.

Particpei de um congresso internacional em Engenharia Mecânica, apresentando o trabalho:

SERRALHEIRO, W.; MARUYAMA, N.; TANNURI, E. Motion Control of an Underactuated Wheeled Mobile Robot : a Kinematic Feedback Linearization Approach. 23rd International Congress on Mechanical Engineering, (COBEM-2015). Rio de Janeiro, Brazil: 2015.

Informações sobre avaliação do planejamento

Aprovado pela chefia em 12/04/2016 14:15:44

Avaliador: adriano.rodrigues

Informações sobre preenchimento do plano

Preenchimento inicial	Última alteração
01/07/2015 13:06:20	03/04/2016 13:51:07